


南京农业大学人工智能学院师资队伍（个人信息）

姓 名	王玲	性 别	女	
学 位	博士	职 称	副教授	
部 门 (系别)	人工智能学院 计算机系	E-mail	Lingw@njau.edu.cn	
通信地址	南京市浦口区泰山街道点将台路 40 号 南京农业大学浦口校区			
个人简介	<p>● 教育经历（从高中毕业后起）： 2004.09-2009.07,南京农业大学，农业机械化与自动化学博士 2003.02-2006.07,南京农业大学，农业工程工程硕士 1984.09-1988.07,南京航空学院，计算机应用工学学士</p> <p>● 工作经历 1988 年至今，南京农业大学工学院，电气工程系计算机教研室教师，主要从事计算机编程软件、图像处理与模式识别等本科生的教学、SRT 科研训练指导、毕业设计指导、科研竞赛指导等工作。 2009 年至今，南京农业大学，检测技术与自动化装置、农业电气化专业，硕士生导师，主要从事图像处理与模式识别、农业物联网、嵌入式系统等研究生培养工作，研究生多次荣获国家奖学金等荣誉。</p>			
研究领域	机器视觉，农业机器人，农业物联网			
教授课程	C 语言程序设计，信息技术基础			
承担项目	<p>1. 扬州市科技计划项目（现代农业），YZ2018038，工厂化蘑菇种植自动化设备，2018/05-2020/05，20 万，在研，参加</p> <p>2. 江苏省农机三新工程项目，SZ120170036，面向工厂化蘑菇种植的智能采摘机器人关键技术研究及装备创制，2017/05-2019/05，24 万，在研，参加</p> <p>3. 亚洲农业研究中心南京农业大学-密西根州立大学联合研究项目，2017-AH-11，基于移动机器人的田间高通量作物表型检测及多源信息融合技术研究，2017/12-2020/12，33 万，在研，参加</p> <p>4. 国家自然科学基金青年科学基金项目，31401291，农业车辆自主定位与环境地图创建问题研究，2015/01-2017/12，24 万元，（田光兆 王玲 顾宝兴 王海青 方会敏 张杰 徐伟悦）</p> <p>5. 中央高校基本科研业务费专项基金，KYZ201427，拖拉机驾驶机器人结构优化及遥操作控制技术研究，2014/01-2016/12，35 万元（卢伟 赵</p>			

	<p>贤林 王玲 章永年 张澄宇 罗慧)</p> <p>6. 江苏省基础研究计划青年项目, BK20140729, 农业环境下拖拉机自主定位与地图创建关键技术研究, 2014/07-2017/06, 20 万元, (田光兆 王玲 曾松伟 董芒 成佩庆 王春香)</p> <p>7. 中央高校基本科研业务费专项基金, KYZ201325, 多传感器信息融合的水果采摘机器人在线自动分级关键技术研究, 30 万元, 2013/05-2016/05, (顾宝兴 姬长英 王玲 田光兆 王海青 谢忠红 李盛辉 方会敏 谈英 金丽丽)</p> <p>8. 江苏省农机基金资助项目, GXZ10007, 研发田间籽棉品级检验仪, 2011/01-2012/12, 4 万元, (王玲 邹修国 徐友 王超峰)</p> <p>9. 国家自然科学基金, 31071565, 基于分形和机器视觉的牛肉质量自动分级方法研究, 2011/1-2011/12, 8 万元, (陈坤杰 沈明霞 王玲等)</p> <p>10. 中央高校基本科研业务费专项基金, 纳米聚合物复合材料微观结构及减粘耐磨机理研究, 2009/01-2009/12, 20 万元 (何春霞 王玲 等)</p> <p>11. 国家 863 计划项目, 206AA10Z259, 移动式果树采摘机器人关键技术研究, 2007/01-2010/12, 50 万元 (姬长英 王玲)</p> <p>12. 江苏省农机基金资助项目, GXZ05013, 基于图像特征的棉花的识别与分级, 2005/01-2007/12, 2 万元 (王玲 李志臣 王勇)</p> <p>13. 南通市科技计划项目, HL2013005, 面向品种选育的羊场生产信息管理无线传感器网络研发, 2013,7-2015,6, 10 万 (王玲 陆明洲 钱燕 郑奎 刘思瑶 邹小昱)</p> <p>14. 南通金伟农畜牧科技有限公司资助横向项目 (金伟农集团电商平台网站建设), 7 万元, 2015-2016. 主持</p>
<p>学术成果 (论文、专利、软著等)</p>	<p>论文:</p> <p>1. Xing Luo, Xudong Wang, Yinghui Zhu, Yan Gong, Wei Lu, Ling Wang*. High throughput phenotype of cotton position using RGBD camera under field conditions[J]. International Agricultural Engineering Journal, 2020,3(29):358-365</p> <p>2. Wu Kun, Wu Xiaoting, Zhu Yinghui, Lu Wei, Zhu JiaHao, Wang Ling*. Quality online evaluation for Portabella mushroom based on D435 depth</p>

- camera and opened lamella region searching method[J]. International Agricultural Engineering Journal, 2020,3(29):410-417
3. Jiahao Zhu , Yinghui Zhu, Meng Li, Shangyi Zhao, Tao Yan, Yueting Zhai, Zhuangzhuang Hu ,Qi Ding, Wei Lu, Junyi Gai, Ling Wang*, Guangnan Xing*. Boundary insect damage detection and dimension and color measurement of detached soybean leaf [J]. IAEJ, 2019, 3(28):433-442
 4. Ling Wang, Xinyue Wu, Yinghui Zhu, Hong Lin, Jiahao Zhu, Kaiwei Du, Wei Lu, , Hui Luo. Portabella mushrooms online measurement for picking robot based on SR300 depth camera and boundary concave points detection[J]. IAEJ, 2019, 3(28):346-354
 5. 丁琦, 徐伟, 李蒙, 王秀成, 闫涛, 翟玥婷, 王玲*, 邢光南, 卢伟, 盖钧镒. 基于分水岭和统计矩的大豆籽粒形态参数视觉测量[J]. 大豆科学, 2019, 38(6):960-967
 6. 王玲,徐伟,杜开炜,卢伟,朱家豪,张俊.基于SR300深度相机的褐蘑菇原位测量技术[J].农业机械学报,2018,49(12):13-19+108.
 7. 朱镕杰,朱颖汇,王玲*,卢伟,罗慧,张志川.基于尺度不变特征转换算法的棉花双目视觉定位技术[J].农业工程学报,2016,32(06):182-188.
 8. 陈浩,卢伟,赵贤林,王玲*,章永年,何小杭.基于力反馈的拖拉机驾驶机器人换挡机械手模糊PID自适应控制方法研究[J].南京农业大学学报,2016,39(01):166-174.
 9. 王玲,刘思瑶,卢伟,顾宝兴,朱镕杰,朱宏超.面向采摘机器人的棉花激光定位算法[J].农业工程学报,2014,30(14):42-48.
 10. 王玲,邹小昱,刘思瑶,陈兵林,朱宏超,朱镕杰.棉花采摘机器人红外测距技术研究[J].农业机械学报,2014,45(07):61-66.
 11. 王玲,刘德营,姬长英.面向田间籽棉成熟度判别的二种特征选择算法比较[J].光学精密工程,2013,21(08):2121-2128.
 12. 王玲,刘善军,陈兵林,姬长英.混合过滤器和封装器启发式判别籽棉成熟度[J].计算机研究与发展,2013,50(02):269-277.
 13. 王玲,何春霞.纳米粒子在SiC/PTFE复合材料中分散三维仿真与分形表

征[J].复合材料学报,2012,29(06):144-151.

14. 王玲,陈兵林,刘善军,姬长英.基于图像特征选择识别田间籽棉品级[J].农业工程学报,2011,27(07):190-195.
15. 王玲,王萍,陈兵林,刘善军,姬长英.基于颜色阈值的田间籽棉图像分割技术[J].作物学报,2010,36(03):502-507.
16. 王玲,姬长英,刘善军,陈兵林,王萍.基于竞争学习网络的田间籽棉图像分割[J].农业工程学报,2008(10):156-160.
17. 王玲,姬长英,陈兵林,刘善军.基于图像特征的收获前籽棉品级聚类融合分析[J].作物学报,2007(07):1162-1167.
18. Wang L, Ji C-Y*. Ranking for Preharvest Cottons By Using Machine Vision [C]. Lecture Series on Computer and Computational Sciences, Volume 8, 2007, pp:445-447 (ISTP)
19. Wang L, Ji C-Y*. Summary of Pivotal Technique of Cotton-Harvest Robot[C]. Lecture Series on Computer and Computational Sciences, Volume 8, 2007, pp: 357-360 (ISTP)
20. 王玲,姬长英,陈兵林,刘善军,王萍.基于机器视觉技术的田间籽棉品级抽样分级模型研究[J].中国农业科学,2007(04):704-711.
21. 王玲,姬长英,陈兵林.黑背景下收获前棉花图像色特征生成及其品级聚类分析[J].棉花学报,2007(02):119-123.
22. 王玲,姬长英,陈兵林.基于形态学的黑背景下收获前棉花图像自动分割技术研究[J].棉花学报,2006(05):299-303.
23. 王玲,姬长英.农业机器人采摘棉花的前景展望与技术分析[J].棉花学报,2006(02):124-128.
24. 王玲,邹小昱,刘思瑶,沈明霞,朱宏超,朱镕杰.基于RFID与ZigBee的羊场养殖信息管理系统[J].农业机械学报,2014,45(09):247-253.
25. 王玲,邹小昱.种羊场RFID信息化管理系统研发[A].中国畜牧业协会.2013中国羊业进展[C].中国畜牧业协会:中国畜牧业协会,2013:4.
26. 王玲,王超峰,郑奎.基于ARM的蛋鸡养殖场网络视频监控系统设计[J].农业机械学报,2012,43(02):186-191.

27. 王玲,郑奎,王超峰.基于ARM和DSP的嵌入式收获前籽棉分级系统[J].农业机械学报,2011,42(S1):156-161.
28. Lu, Wei,Zeng, Mengjie,Wang, Ling,Luo, Hui,Mukherjee, Subrata,Huang, Xuhui,Deng, Yiming. Navigation algorithm based on the boundary line of tillage soil combined with guided filtering and improved anti-noise morphology[J]. Sensors (Switzerland), v 19, n 18, September 2, 2019
29. 卢伟,陈浩,王家鹏,王玲,邱威,Yiming Deng.拖拉机驾驶机器人设计及人机协作方法研究[J].南京信息工程大学学报(自然科学版),2019,11(02):165-172.
30. 卢伟,胡海阳,王家鹏,王玲,Yiming Deng.基于卷积神经网络面部图像识别的拖拉机驾驶员疲劳检测[J].农业工程学报,2018,34(07):192-199.
31. 陈益杉,卢伟,王玲,田光兆.基于GIF-Shearlet算法的新旧土边界线视觉导航技术研究[J].农业现代化研究,2017,38(02):343-351.
32. 卢伟,丁婧,罗慧,王玲,代德建.基于振动及EEMD-CMAC算法的鸭蛋散黄在线检测[J].农业工程学报,2016,32(21):282-289.
33. 丁天华,卢伟,张超,杜健健,丁为民,王玲.基于MUSIC功率谱和CPNN的鸡蛋散黄无损检测方法[J].南京农业大学学报,2015,38(06):1009-1015.
34. 卢伟,陈浩,王玲,赵贤林,章永年.拖拉机驾驶机器人换挡机械手运动分析[J].农业机械学报,2016,47(01):37-44.
35. 顾宝兴,姬长英,王海青,田光兆,张高阳,王玲.智能移动水果采摘机器人设计与试验[J].农业机械学报,2012,43(06):153-160.
36. 顾宝兴,姬长英,王海青,田光兆,郑青根,王玲.农用开放式智能移动平台研制[J].农业机械学报,2012,43(04):173-178+187.
37. Hui Luo, Wei Lu, Youren Wang, Ling Wang. A New Test Point Selection Method for Analog Continuous Parameter Fault[J]. J Electron Test (2017) 33:339-352
38. Hui Luo, Wei Lu, Youren Wang, Ling Wang, Xianlin Zhao. A novel approach for analog fault diagnosis based on stochastic signal analysis and improved GHMM[J]. Measurement, 81 (2016): 26-35

	<p>专利：</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 王玲, 吴晓婷, 卢伟. 一种基于深度相机的褐菇菌盖伞区视觉在线测量方法, 申请号: 201910347407.4 2. 王玲, 徐伟, 卢伟. 一种基于特征点检测的粘连蘑菇视觉识别与测量方法, 申请号: 201910347409.3 3. 王玲, 伍新月, 卢伟. 一种基于RGB-D相机的粘连蘑菇视觉原位测量方法, 申请号: 201811083567.4 4. 王玲, 尤佩华, 郑奎, 邹小昱, 刘思瑶, 龚其凯, 金银, 朱镕杰, 朱宏超, 面向肉羊规模养殖信息管理的嵌入式手持终端, 实用新型专利, 申请号或专利号201320640355.8 2013-10-17 5. 王玲, 尤佩华, 郑奎, 邹小昱, 刘思瑶, 龚其凯, 金银, 朱镕杰, 朱宏超, 面向肉羊规模养殖信息管理的嵌入式手持终端及其信息管理方法, 发明专利, 申请号或专利号201310486287.9 2013-10-17 <p>软著：</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 王玲 翟玥婷 朱颖汇 闫涛 丁琦 邢光南 卢伟. 基于扫描仪的椭圆类叶片虫害、尺寸和颜色参数测量软件（登记号：2019SR1332612） 2. 王玲 丁琦 翟玥婷 徐伟 邢光南 卢伟. 基于高拍仪的大豆籽粒简易计数、形态参数测量软件（登记号：2019SR0998765） 3. 王玲, 邹小昱, 刘思瑶, 郑奎, 朱镕杰, 朱宏超. 面向手持终端的羊场养殖信息管理软件（著作权获批日: 2014-02-12, 著作权登记号: 2014SR016474, 证书号: 软著登字第00414087号） 4. 王玲, 刘思瑶, 邹小昱, 朱宏超, 朱镕杰. 面向服务器的羊场养殖信息管理软件（著作权获批日: 2014-05-27, 著作权登记号: 2014SR067047, 证书号: 软著登字第0736291号）
<p>奖励荣誉</p>	<ol style="list-style-type: none"> 1. 2019年, “中联重科杯”第五届全国大学生智能农业装备创新大赛（智能化蘑菇采摘机器人）全国特等奖指导教师 2. 2019年, 第十届“蓝桥杯”全国软件和信息技术专业人才大赛-软件创业团队赛（基于互联网的远程诊脉系统）全国选拔赛三等奖指导老师 3. 2018年, “东方红杯”第四届全国大学生智能农业装备创新大赛（智能化

	<p>蘑菇采摘机器人) 全国二等奖指导教师</p> <p>4. 2015年, “东方红杯”第一届全国大学生智能农业装备创新大赛 (面向通用拖拉机的遥操作驾驶机器人) 二等奖指导教师</p> <p>5. 2017年, 基于对面部3D图像情绪识别方法研究——面向智能家居, 江苏省高等学校学生创新创业教育指导委员会、江苏省高等学校教学管理研究会创新创业教育工作委员会, 江苏省大学生创新创业优秀成果交流展示会“最具潜力创意奖”指导教师</p> <p>6. 2016年, 江苏省普通高等学校本专科优秀毕业设计评选 (稻种质量快速无损检测方法的研究) 优秀毕业设计团队奖指导老师</p> <p>7. 2016年度, 农业机械学报 (拖拉机驾驶机器人换挡机械手运动分析) 优秀论文奖</p> <p>8. 王玲(2/2), 面向通用拖拉机的遥操作驾驶机器人, 中国农业机械学会、中国农业工程学会、教育部高等学校农业工程类专业教学指导委员会、江苏省现代农业装备与技术协同创新中心, “东方红杯”第一届全国大学生智能农业装备创新大赛二等奖指导教师, 国家二等奖, 2015 (卢伟; 王玲)</p> <p>9. 王玲(1/4), 机器人摘棉花可以识别好与坏, 《农业工程学报》与媒体见面会报道, 《农民日报》2011年09月07日, 其他, 2011 (王玲; 陈兵林; 刘善军; 姬长英)</p> <p>10. 2009届校级优秀毕业论文 (基于图像处理的答题卡识别技术研究) 指导老师</p> <p>11. 2010届校级优秀毕业论文 (混泥土材料中泥砂浆含量与分形维数的关系) 指导老师</p> <p>12. 2009届院级优秀毕业论文 (基于VB.NET的影碟租借管理软件的实现) 指导老师</p> <p>13. 2011届院级优秀毕业论文 (基于轮廓的图像匹配算法研究) 指导老师</p>
<p>社会兼职</p>	<p>江苏省人工智能学会, JSAI专业委员会委员</p>
<p>欢迎..... 报考.....</p>	

